Rapport du 14 décembre :

Création du labyrinthe :

On a finalement décider de créée le labyrinthe à partir des bandes noires et d’abandonner l’idée de mettre des capteurs ultra-sons. Nous allons donc nous orienter vers des capteurs de photons afin de repérer la ligne noir.Une image contenant texte, horloge, mur

Description générée automatiquement

Début du montage :

Ensuite nous avons monté les moteurs CC, les roues et l’alimentation a la carte Arduino pour vérifier si tous les composants fonctionnent. Il faudra réserver une plaquette afin d’assembler tous les éléments.

Une image contenant intérieur, mur, blanc, appareil de cuisine

Description générée automatiquement

Compte rendu du 04/01 :

Voici la première version du code pour trouver la sortie du labyrinthe. Cependant nous ne l’avons pas essayer pour la voiture car le montage n’est pas terminé (nous avons fait quelque test notamment avec les moteurs et les capteurs).

Une image contenant texte

Description générée automatiquementUne image contenant table

Description générée automatiquement